

# VRヘッドセットを使った遠隔ロボット制御によるメタワーク

名古屋大学 河口研究室

SiP3: バーチャルエコノミー拡大に向けた基盤技術・ルールの整備  
「地域活性化のためのグローバル・インターバース基盤の研究開発」



sip3-metawork.com



名古屋大学  
NAGOYA UNIVERSITY



戦略的イノベーション創造プログラム

## 背景・目的

### 背景・社会課題

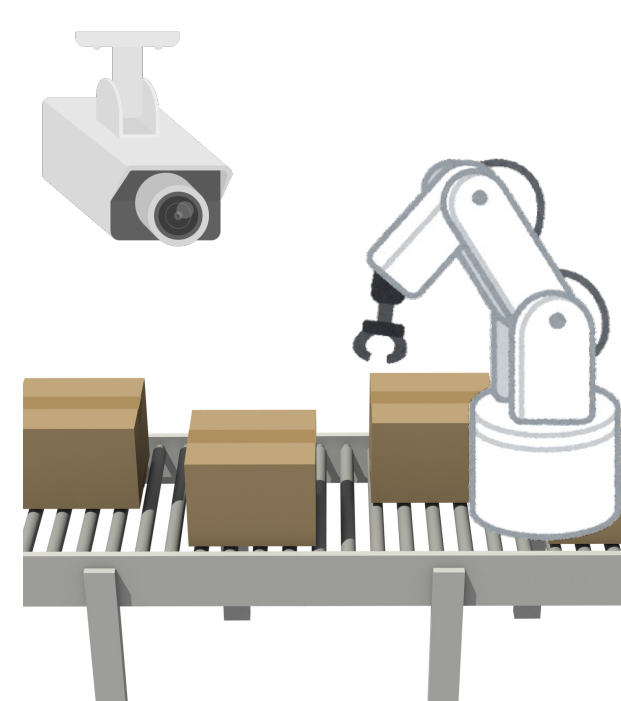
- 都市部と地方部の就業機会のアンバランス
- スポットワークによる短期的な人手不足の解消
- オフィス(PC)作業のリモートワーク化

物理的な作業をリモートで実施したい

### 目的

- メタバースを介して仕事をする「**メタワーク**」
- 時間・場所の自由度
- 遠隔ロボットを操作して、フィジカルタスクを実施
- 市販VRデバイスによる手軽な導入の実現

WHENEVER WHEREVER

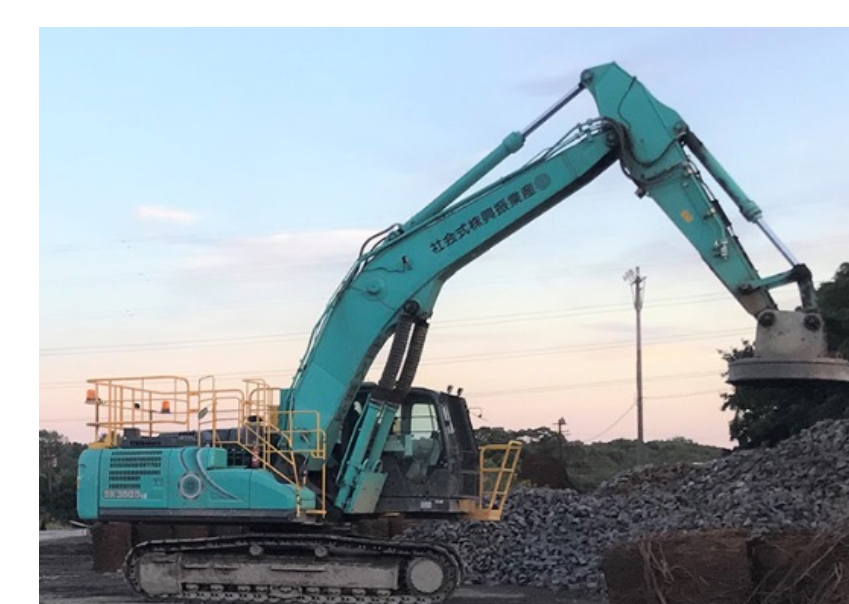


## 課題

### 既存の遠隔操作システム

- 専用コクピット・専用通信
- 高価
- 習熟が必要

手軽に使えない

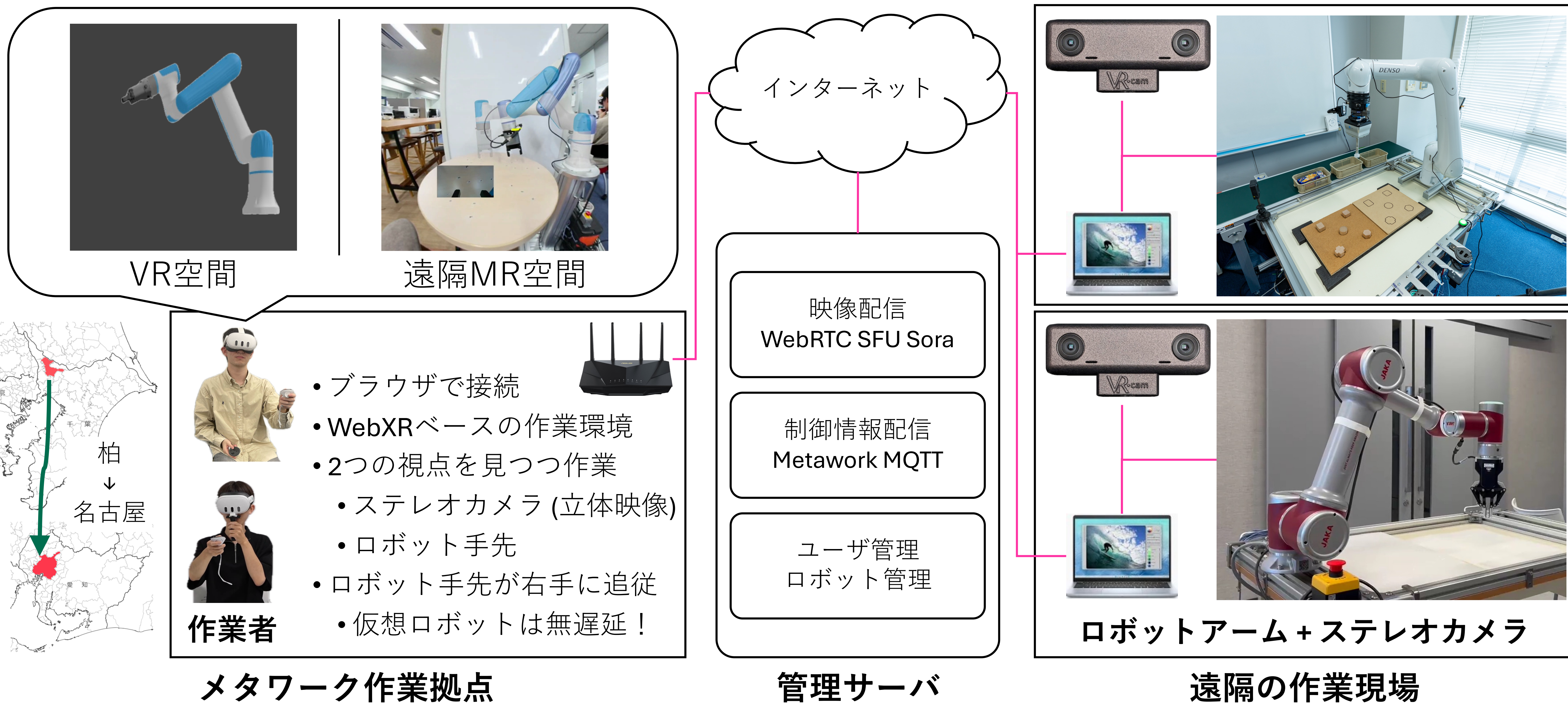


### メタワークでは...

- 市販の多様なVR/XR機器
- 任意のロボットハンド
- 安価なVR180カメラ



## システム構成



## 自治体・企業連携・実証実験



- ← 愛知県新城市で実証実験
- 8/25 - 9/7
  - 市民85名が120セッション
  - 名古屋大学のロボットを操作

連携を協議中



愛知県一宮市 愛知県愛西市



東邦ホールディングス

- 名古屋大学で複数回デモ
- 医薬品Pick&Placeを検討

TRUSCO® トラスコ中山

- 名古屋大学と包括連携協定
- 最新倉庫に名大分室

