波形計測のためのダイポールアンテナ標準の拡張に 関する調査研究

髙橋直央* (2023年2月28日受理)

A study on the dipole antenna standard extension for the waveform measurement

TAKAHASHI Nao

Abstract

Electromagnetic communication devices have become integral to contemporary living. Nonetheless, since many wireless communication devices are required to operate in a confined and limited space, the antenna receives not only the intended communication signals but also electromagnetic interference. Consequently, this setting contributes to the degradation of the system performance and functionality. To evaluate the quality of the communication signals at the receiving antenna and investigate the impact of the interfering signals in the surrounding environment, the development of methodology for the free space electromagnetic waveform measurement becomes more important. This study aims to elucidate the development of precision waveform measurement by combining the revised dipole antenna standard with the independent component analysis.

1. はじめに

現在の我々の生活において、通信を伴う電子機器はな くてはならない存在となっている.また、それらは用途 に応じて割り当てられた周波数帯域を用いて通信を行っ ており、実空間では常に広い周波数帯域の電磁波が飛び 交っている. 文献1には周波数帯域ごとの主な用途と名 称が示されている¹⁾. また,日本の科学技術政策として Soceity5.0 が提案されている²⁾. そこでは, IoT(Internet of Things) ですべての人とモノがつながり、フィジカ ル空間でセンサなどから取集した情報を AI(Artificial Intelligence) がサイバー空間で解析し、その結果をフィ ジカル空間にフィードバックするという高度に融合され たネットワークが形成されると考えられる. ネットワー クに接続されるものには自動車などの移動体³⁾も含まれ, これらは無線を介してネットワークに接続される. 無線 通信を行うためには、利用する周波数帯域を割り当てて もらう必要があり、2020年に実用化された5G通信や産 *物理計測標準研究部門 電磁界標準研究グループ

業用ドローン,近年開発が進められている 6G 通信など と共に新たな周波数スペクトルの割り当てが必要となる と考えられる4).近年では限られた周波数帯域で高速な データ伝送を行う必要があるため信号をデジタル化し, データエラーの減少と通信速度の向上を達成している. Soceity5.0を達成するためには、多くの無線通信を行う 機器を近接した状態で動作させなければならず、他の機 器からの電磁的な干渉により、意図した動作・機能が達 成できない可能性がある.また、アンテナを介して空間 に放射された信号は減衰しながら受信アンテナに到達す るため、この過程で信号が他のシステムが放射するノイ ズの干渉を受けた状態で受信アンテナに到達することも 考えられる.送信側のシステムが設計通りの動作をして いることの検証や環境に存在するノイズ源の影響評価の ためには、受信アンテナ位置における電磁界の波形計測 技術の開発がより重要性を増すことになる.

本調査研究では今後の電磁波利用を取り巻く背景をふ まえ,既存のダイポールアンテナ標準であるアンテナ係 数(スカラー量)を複素アンテナ係数へと拡張し,さら に波形分離手法と組み合わせることによって精密な空間 波形計測技術の開発を目的とする調査研究の結果を報告 する.

本報告の第2章では反射係数やアンテナ利得,アンテ ナ係数などの電磁界計測で使用されるパラメータについ て説明する.第3章ではアンテナ校正手法と,空間波形 計測を行うためにアンテナ係数に位相情報を考慮した複 素アンテナ係数について述べる.第4章では,様々な周 波数帯域の信号が混在するような実環境下で所望する信 号波形成分のみを抽出する手法として有効と考えられる 独立成分分析と,関連する手法について述べ,簡易的な 電磁ノイズシミュレーションを行った結果について示 す.最後に第5章で,本報告の結論を述べる.

2. 電磁界計測における各種パラメータ

電子機器が無線通信を行う場合や,空間に分布する電 磁界を計測する際にはアンテナを用いる.一般的にアン テナは空間に電磁界を生成するデバイス、また,空間に 分布する電磁界を計測するデバイスとして動作してお り,電圧,電流,電力などの導波路内パラメータと空間 の電界,磁界,電力密度と言ったパラメータを変換する 役割を担う.本章では,アンテナ特性のパラメータとし てアンテナ係数とアンテナ利得を取り上げ,これらと反 射係数,Sパラメータの関係について述べる.

2.1 反射係数 5)-11)



図1 アンテナと反射係数

受信アンテナの反射係数はアンテナを信号源に接続した場合に、伝送線路からアンテナの接続面xに入射する入射電圧波 V_0^+ とアンテナ接続面で反射し、伝送線路に入り込む反射電圧波 V_0^- の比として定義され、以下の式

にて表される. また, I_0 は終端インピーダンス Z_L (= 50 Ω) に流れる電流である.

$$\Gamma = \frac{V_0^-}{V_0^+} = \frac{V_0 - Z_L I_0}{V_0 + Z_L I_0} = \frac{V_0 - Z_L I_0}{V_0 + Z_L I_0} = \frac{Z_c - Z_L}{Z_c + Z_L}$$
(2.1)

$$|\Gamma| \le 1 \tag{2.2}$$

これらの式は一般的に複素数 (X+jY) で表され, Z_c は アンテナの入力インピーダンスである. Z_L を基準とした 正規化インピーダンス $z = Z_c/Z_L$ と反射係数 Γ との関係 性は以下の通りである.

短絡:z = 0のとき, $\Gamma = -1+j0$ 整合:z = 1のとき, $\Gamma = 0 + j0$ 開放: $z = \infty$ のとき, $\Gamma = 1+j0$

2.2 S パラメータと散乱行列⁵⁾⁻¹¹⁾

散乱パラメータ(Sパラメータ)は伝送線路やコネク タなどに代表される2開口素子や方向性結合器やサー キュレータなどの多開口素子の応答を表す量であり、2 端子回路において端子1に入射する入射波*a*₁と出力波 *b*₁と、端子2における入出力波*a*₂と*b*₂を用いて表され、 Sパラメータを要素として持つ散乱行列[S]で表すと 以下のようになる.

また、各Sパラメータは以下の通りとなる.

(1) S₁₁は端子2を整合終端したときの端子1における反射係数であり、

$$S_{11} = \frac{b_1}{a_1} \Big|_{a_2 = 0} \tag{2.4}$$

(2) S₁₂は端子1を整合終端したときの端子2から端
 子1への伝送係数であり、

$$S_{12} = \frac{b_1}{a_2}\Big|_{a_1=0} \tag{2.5}$$

(3) S₂₁は端子2を整合終端したときの端子1から端
 子2への伝送係数であり、

$$S_{21} = \frac{b_2}{a_1}\Big|_{a_2=0} \tag{2.6}$$

(4) S₂₂は端子1を整合終端したときの端子2における反射係数であり、

$$S_{22} = \frac{b_2}{a_2}\Big|_{a_1=0} \tag{2.7}$$

2.3 アンテナ利得 5)-12)

アンテナ利得 G (θ, φ) は、アンテナから特定の方向に 放射する電力密度と、基準として用いたアンテナから同 方向に放射される電力密度の比で定義される.また、基 準とするアンテナに等方性アンテナを用いた場合を絶対 利得、半波長ダイポールアンテナを用いた場合を相対利 得と呼ぶ.また、下記の式の U (θ, φ) は実際に放射され る特定方向の電力密度である.

$$G(\theta, \phi) = \frac{U(\theta, \phi)}{\frac{P_{\text{in}}}{4\pi}}$$
(2.8)

また,アンテナ利得は dB (デシベル) 表示で表され ることが多く,以下のように表される.

$$G_{\rm dB} = 10 \log_{10} G \tag{2.9}$$

また,アンテナの分野においては等方性アンテナ (isotropic antenna)を基準としたことを意味する dBi が 用いられる場合がある.

2.4 アンテナ係数^{7),12)}



図2 アンテナ係数

アンテナ係数はアンテナの入射電界に対する感度特性 を表す量であり、特定のインピーダンスで終端されたア ンテナ端子に生じる誘起電圧とアンテナへの入射電界の 比として以下のように定義される。

$$F = \left|\frac{E}{V_0}\right| \tag{2.12}$$

Eはアンテナへの入射電界, V_0 は終端インピーダンス Z_L(= 50 Ω)で終端されたアンテナ端子に生じる誘起電圧 である.アンテナ係数が既知の受信アンテナを用いると, アンテナ端子から出力される電圧にアンテナ係数を積算 することによって、アンテナ位置における電界強度を算 出することができる.

3. アンテナの各種校正手法

本章では、アンテナ校正で必要不可欠なフリスの伝達 公式¹³⁾について述べたあと、アンテナ校正で広く用いら れている手法のうち、標準アンテナ法、標準電界法と3 アンテナ法について説明し、3.4節では3アンテナ法に よって求めるアンテナ係数を複素アンテナ係数へと拡張 した式を示す.

フリス伝達公式ではアンテナの最大寸法を*D*とすると き、送受信アンテナ間の距離*r*が下記の(3.1)に示すよ うな範囲において遠方界近似の条件が成立すると仮定で きる.また、λ₀は測定周波数における波長である.

$$r \ge \frac{2D^2}{\lambda_0} \tag{3.1}$$

このとき,利得 G_t の送信アンテナへの入射電力を P_t , 利得 G_r の受信アンテナから受信電力 P_r を取り出せたと すると,送信電力に対する受信電力の比 P_r/P_t は以下の (3.2)のように表される.

$$\frac{P_{\rm r}}{P_{\rm t}} = (1 - |\Gamma_{\rm t}|^2)(1 - |\Gamma_{\rm r}|^2) \left(\frac{\lambda_0}{4\pi r}\right)^2 G_{\rm t} G_{\rm r} |\hat{p}_{\rm t} \cdot \hat{p}_{\rm r}|^2$$
(3.2)

(3.2) の受信電力の比 P_r/P_t の関係式をフリスの伝達 公式といい、ここでの $\Gamma_t \ge \Gamma_r$ はそれぞれ送受信アンテ ナの反射係数であり、 $\hat{p}_t \ge \hat{p}_r$ は送受信アンテナの偏 波方向を表す単位ベクトルである(3.2)における送信ア ンテナの入力端子を端子 1、受信アンテナの出力端子を 端子 2 とするとき、Sパラメータを用いて以下のように 表される.

$$|S_{21}|^2 = (1 - |\Gamma_{\rm t}|^2)(1 - |\Gamma_{\rm r}|^2)\frac{G_1G_2}{4k_0^2r^2} \tag{3.3}$$

ここで, $k_0 = 2\pi/\lambda_0$ であり, $G_1 \ge G_2$ はそれぞれの送受 信アンテナの利得を表す.

3.1 標準アンテナ法^{7),12),14)}

標準アンテナ法は送信アンテナと対向して設置された アンテナ特性が既知の標準アンテナと、アンテナ特性が 未知の被校正対象のアンテナを置換し、得られた S₂₁ と の比から被校正アンテナのアンテナ係数を算出する校正 手法である.標準アンテナに関しては,校正機関によっ て事前にアンテナ係数が校正され,発行される校正証明 書によってその信頼性が保証されているアンテナを用い る場合や,理論的にアンテナ係数を求めたアンテナを用 いる.また,標準アンテナ法は置換法や基準アンテナ法 とも呼ばれている.

$$F_{AUC} = F_{STD} \frac{(\Gamma_L + 1)(1 - \Gamma_L' \Gamma_{AUC})}{(\Gamma_L' + 1)(1 - \Gamma_L \Gamma_{STD})} \cdot \frac{S_{21}}{S'_{21}}$$
(3.4)



図3 標準アンテナ法概略図

3.2 標準電界法^{7),12)}

標準電界法は送信アンテナに特性が既知の標準アンテ ナ,受信用に被校正アンテナを配置し,標準アンテナへ 入射する電力が P_{in} の時,距離dだけ離れた受信アンテ ナ位置に生成される (3.5)のような電界強度Eを算出 する.また, η_0 はアンテナに入射する際の電力効率であ る.

$$|E|^{2} = \frac{\eta_{0} P_{\rm in} G}{4\pi d^{2}} \tag{3.5}$$

この電界強度 *E* に対する受信アンテナ出力電圧値 *V* の比によって, (2.12) のアンテナ定数定義によってアン テナ係数を算出する手法である^{12),13)}.



3.3 3 アンテナ法^{6),7),12)} 3 アンテナ法はアンテナ特性が未知のアンテナ3本を

図5のように組み合わせ、それぞれの送受信アンテナ間 の透過係数を測定し、(3.6)によってアンテナ係数を算 出する手法である.

$$\begin{cases} F_{1} = \left[\frac{120\pi}{\lambda_{0}Z_{L}} \cdot \frac{d_{3}}{d_{1}d_{2}} \cdot \frac{|S_{13}|}{|S_{21}||S_{32}|}\right]^{\frac{1}{2}} \\ F_{2} = \left[\frac{120\pi}{\lambda_{0}Z_{L}} \cdot \frac{d_{2}}{d_{1}d_{3}} \cdot \frac{|S_{32}|}{|S_{21}||S_{13}|}\right]^{\frac{1}{2}} \\ F_{3} = \left[\frac{120\pi}{\lambda_{0}Z_{L}} \cdot \frac{d_{1}}{d_{2}d_{3}} \cdot \frac{|S_{21}|}{|S_{32}||S_{13}|}\right]^{\frac{1}{2}} \end{cases}$$
(3.6)





3.4 複素アンテナ係数¹⁵⁾

電磁界測定においては、対象となる周波数帯域での測 定に適したタイプのアンテナが用いられるが、アンテナ からの出力波形は、測定対象である電界または磁界の波 形と測定に用いたアンテナの特性が畳みこまれた状態で 観測される. 従って、空間における電磁界波形を正確 に求めるためには、従来のアンテナ係数から拡張され、 位相情報も含んだ複素アンテナ係数 (Complex Antenna Factor) による測定が必要である. 複素アンテナ係数は 以下の式にて表される.

$$Fe^{-j(\alpha-\beta)} = \frac{Ee^{-j\alpha}}{V_0 e^{-j\beta}} \tag{3.7}$$

また,(3.6)に示した3アンテナ法によるアンテナ係数 を複素アンテナ係数へと拡張すると,以下の式となる.

$$\begin{cases} F_{c1} = \left[\frac{120\pi}{\lambda_0 Z_L} \cdot \frac{d_3}{d_1 d_2} \cdot \frac{|S_{13}|e^{\alpha_3}}{|S_{21}|e^{\alpha_1}|S_{32}|e^{\alpha_2}} \right]^{\frac{1}{2}} \\ F_{c2} = \left[\frac{120\pi}{\lambda_0 Z_L} \cdot \frac{d_2}{d_1 d_3} \cdot \frac{|S_{32}|e^{\alpha_2}}{|S_{21}|e^{\alpha_1}|S_{13}|e^{\alpha_3}} \right]^{\frac{1}{2}} \\ F_{c3} = \left[\frac{120\pi}{\lambda_0 Z_L} \cdot \frac{d_1}{d_2 d_3} \cdot \frac{|S_{21}|e^{\alpha_1}}{|S_{32}|e^{\alpha_2}|S_{13}|e^{\alpha_3}} \right]^{\frac{1}{2}} \end{cases}$$
(3.8)

機関名(国)	校正量	アンテナ種別	手法	不確かさ	周波数
NIM (China)	Antenna factor	dipole antenna	Network analyser,open-area test site & CISPR 16-1-6	0.15 to 0.43 dB	20 MHz to 1490 MHz
NIM(China)	Antenna gain	dipole antenna	open-area test site & CISPR 16-1-6	0.15 to 0.43 dB	20 MHz to 1490 MHz
NMIJ AIST(Japan)	Antenna factor	Linear antenna	standard antenna method	0.4 to 0.7 dB	30 MHz to 2000 MHz
KRISS(Korea)	Antenna factor	dipole antenna	standard antenna method	2.0%	30 MHz to 1000 MHz
CENAM(Mexico)	Antenna factor	dipole antenna	standard site method	0.32 to 0.78 dB	30 MHz to 1000 MHz
VNIIFTRI(Russian)	Antenna factor	dipole antenna	E-field meter, comparison with reference	1 dB	26 MHz to 300 MHz
VNIIFTRI(Russian)	Antenna factor	dipole antenna	E-field meter, comparison with reference	1.5 dB	300 MHz to 1000 MHz
UME(Republic of Türkiye)	Antenna factor	dipole antenna	three antenna method	1.8 dB	30 MHz to 1 GHz
NPL(United Kingdom)	Antenna factor	linear dipole antenna	standard antenna method	0.5 dB	40 MHz to 1000 MHz
NPL(United Kingdom)	Antenna factor	linear dipole antenna	standard antenna method	0.7 dB	20 MHz to 40 MHz
RISE(Sweden)	Antenna gain	linear dipole, log perodic	standard antenna method	1 dB	70 MHz to 1 GHz
RISE(Sweden)	Antenna gain	linear dipole, log perodic	standard antenna method	1 dB	30 MHz to 70 MHz
RISE(Sweden)	Antenna gain	linear dipole, log perodic,horn	Gain transfer method	0.6 dB	300 MHz to 1 GHz
RISE(Sweden)	Antenna gain	linear dipole, log perodic,horn	Gain transfer method	0.8 dB	8 GHz to 13 GHz

表1 2022 年度現在のアンテナ標準の諸外国の整備状況

3.5 海外の標準研究所における校正整備状況

アンテナは利用周波数,用途によって様々な形状のも のが存在するが,信頼性の高い電磁界計測を行うために は,利用するアンテナに対して国際的にトレーサブル な校正が必要である.2022年現在での当研究グループ においてはループアンテナが9kHzから30MHz,ダイ ポールアンテナが30MHzから2GHz,バイコニカルア ンテナは30MHzから300MHz,ログペリオディック アンテナは300MHzから1GHz,ホーンアンテナは1GHzか ら110GHzの周波数範囲でのアンテナ係数やアンテナ 利得の標準供給を実施している.また,2022年度現在の 世界各国の校正機関におけるダイポールアンテナ(dipole antenna)校正能力をCalibration and Measurement Capability(CMC)リストより抜粋し,表1に示す.

ダイポールアンテナの校正は日本 (NMIJ), 韓国 (KRISS), ロシア (VNIIFTRI), 中国 (NIM), スウェーデ ン (RISE), メキシコ (CENAM), トルコ (UME) の7か 国で実施されており, その周波数範囲は約20 MHzから 2 GHz であり, 不確かさは約1 dB 前後となっている 校正機関がほとんどである. 校正手法には3アンテナ 法や標準アンテナ法が主に用いられている. 現在日本 (NMIJ)ではダイポールアンテナに関してはアンテナ係数 (30 MHzから2 GHz) について標準アンテナ法を用いて 校正を実施しており, 不確かさは0.4 dB から0.7 dB の 校正能力を有している.

4 独立成分分析¹⁶⁾⁻¹⁹⁾

実環境における空間波形計測では多くの信号が合成さ れた状態でアンテナから出力され、個々の波形に関する 情報は得られないことが想定される.このような条件に おいても、所望する信号の波形成分を分離するための波 形分離手法の検討が必要である.このための手法の一 つとして生体電子工学や画像処理などの分野で利用さ れている独立成分分析 (ICA: Independent Component Analysis) がある.本章ではそれらの概要について述べ、 その後、独立成分分析の前処理として有用とされている 主成分分析について述べる.また、電磁界計測への応用 の初期的な検討として、3種の異なる周波数帯域の信号 波形の三波形分離シミュレーション結果を示す.

4.1 独立成分分析の概要²⁰⁾⁻²³⁾

独立成分分析とは,統計的に独立な信号が複数混在している場合,それらの混合信号をいくつかの観測点にて 測定し,それらの測定結果から統計的に独立な成分を算 出し,内包している個々の信号を抽出する手法である. 本手法は脳波などの生体電子工学分野や画像処理などの 工学分野において広く利用されているが,無線通信など の電磁界計測分野への適応例は極めて少なく,今後の応 用が期待できる分野であると言える.次節では独立成分 分析の原理を示す.

4.1.1 独立成分分析の原理^{16),17)}

独立成分分析では信号源となる *N* 個の統計的に独立な 成分ベクトル *S* = $(s_1, s_2, \dots, s_N)^T$ とする時、観測される *M* 個の信号ベクトル *X* = $(x_1, x_2, \dots, x_N)^T$ はベクトル *S*と未知 の混合行列 *A*(*M* × *N*)の積によって下記の式のように表 される.

$$X = AS \tag{4.1}$$

また,独立な信号ベクトルSと混合行列Aの値は未知 という前提条件の元,独立成分分析においては観測信号 Xの情報のみから各独立成分を算出し,元となる信号成 分に分離・抽出することが目的である.

また、観測された信号と元の信号の個数が $M \ge N$ となるとき、 $M \times N$ からなる新たな実数行列Wを仮定することができ、実数行列Wと信号ベクトルXを用いて、下記の式に表すような新たな互いに独立な成分ベクトルYを構成することができる.

$$Y = WX \tag{4.2}$$

ここで*I* = *N* × *N* の単位行列が成立する時,下記のような式を構成することができれば,ベクトル *Y* と未知の 独立成分ベクトル *S* の値は一致する.

$$WA = I \tag{4.3}$$

また,ベクトル Yの各成分の大きさは独立性に影響を 与えず,各成分の並びを入れ替えても各独立性は担保さ れる.

また,独立成分分析の導出には一般的に以下の手順に て導出される.

- 1) 観測データを無相関化する
- 2) 無相関化したデータに中心化を行う

3) 各成分が独立となるように直交化を行う

上記の手順における無相関化には 4.2 節にて示す主成分 分析 (PCA: Principal Component Analysis) が多く用い られる.また,独立成分分析においては観測されたベク トル Xを構成する独立成分 S と混合行列 A の 2 つの値 が未知の値となっているため,一般的に独立成分分析の 解は無数に存在することとなる.従って,独立成分分析 の解法ではこれらの問題を解決するため,以下のような 条件を設けている.

- 1) 独立成分の分布は非正規分布
- 2) 各成分は互いに独立となる
- 3) 独立成分のデータ N の個数は観測データ M の個数

と同じかそれ以下となる (M ≥ N)

4.2 主成分分析^{16),17)}

本節では独立成分分析の前処理として広く用いられて いる主成分分析について述べる.具体的にはデータの平 均が0となるような中心化と呼ばれる処理を行い,その 後,共分散行列が単位行列となるように変換を行い,各 成分が互いに無相関であり,分散が1となるような白色 化と呼ばれる処理を行うことである.また,前述した独 立成分分析では互いに独立となるように実数行列Wを 求めるアルゴリズムであるが,信号が互いに独立である ということは互いに無相関である言い換えることができ るため,独立成分分析を行う際の前処理として観測信号 を無相関化することは独立成分分析の実行に際して有効 であると言える.

4.2.1 主成分分析の原理

主成分分析とは前述した通り,混合信号に対して中心 化と白色化の前処理を行う手法である.

中心化は以下のような式にて表され,観測ベクトル*X* に対し,混合信号の平均を原点(中心)に移動させるような処理である.

$$\dot{X} = X - E[X] \tag{4.4}$$

また,白色化を行う際には,中心化を行った観測ベクトル*X*に対して,以下のように求める.

- 1) 観測ベクトル \dot{X} の共分散行列 $C = E(\dot{X} \cdot \dot{X}^{T})$ を求める
- 固有値分解を用いて共分散行列*C* = *V*·*V^T*に分解し, 行列*V*を求める
- 3) 下記の(4.5)の線形変換を行う

$$Z = V^T \cdot \acute{X} = V^T \cdot AS = BS \tag{4.5}$$

また、この場合、Zにおける共分散行列は

$$E(Z \cdot Z^{T}) = BE(S \cdot S^{T})B^{T} = BB^{T} = I$$

$$(4.6)$$

となるため、変換後の変数は互いに無相関となり、独立 成分分析の前処理として有効であることがわかる.また、 前処理後の復元信号 Yを求める式は下記の(4.7)のよ うになる.

$$Y = WZ \tag{4.7}$$

4.3 独立性の評価手法^{16),17)}

前節まででは,独立成分分析の原理と前処理として広 く利用されている主成分分析の原理について述べた.本 章ではそれらに関連し,独立成分分析実行の際に波形の 独立性を評価する指標として使用するネゲントロピーに ついて説明する.

4.3.1 尖度

独立な複数の確立変数を混合させていくと、その確率 密度分布はガウス分布に近づくという中心極限定理と呼 ばれる定理が存在する.その時、元の波形の非ガウス 性を探索するように実数行列 Wを調整することが出来 れば中心極限定理が成立せず、波形の独立性の評価と して用いることができる.つまり、復元信号 Y = WZの 非ガウス性を最大化するように実数行列 Wを決定する とき、独立成分ベクトルSが一つの独立成分と呼ぶこ とができ、非ガウス性の評価についてはキュムラント (cumulant)と呼ばれる指標 がよく用いられる.また、4 次のキュムラントは尖度と呼ばれる.中心化された確率 変数 x の1次から4次のキュムラントは次式の通りであ る.

$$K_1(x) = 0 \tag{4.8}$$

$$K_2(x) = E\{x^2\}$$
(4.9)

$$K_3(x) = E\{x^3\} \tag{4.10}$$

$$K_4(x) = E\{x^4\} - 3[E\{x^2\}]^2$$
(4.11)

3次以上のキュムラントはガウス分布においては0を 示し、4次キュムラントにおいては $K_4(x) < 0$ であれば劣 ガウス分布、 $K_4(x) > 0$ であれば優ガウス分布を示し、非 ガウス性の評価において有効であるが、元の信号の優ガ ウス分布か劣ガウス分布のどちらを示すかによって、尖 度を最大化、最小化のいずれかに決定しなくてはならな い.

4.3.2 ネゲントロピー

前述した尖度は独立性を示す指標として有効である が,元の信号の優ガウス分布か劣ガウス分布のどちらを 示すかによって,尖度を最大化,最小化のいずれかに決 定しなくてはならないという特徴がある.そこで,本稿 では尖度の最大化,最小化にとらわれない独立性を表す 統計量であるネゲントロピーを独立性の評価指標として 使用する.ネゲントロピーは以下の式にて表される.

$$J(y) = H(y_{gaus}) - H(y)$$

$$(4.12)$$

また,上記の式の*H*(y)は

$$H(y) = - \int p(\eta) logp(\eta) d\eta \tag{4.13}$$

であり、(4.12)内の y_{gaus} は y と等しい共分散行列を 内包するガウス分布に従うような確率変数となる.従っ てネゲントロピーはガウス分布において 0,非ガウス分 布では正の値を示し、独立性の最大化、最小化にとらわ れない独立性の評価として有効であると言える.

4.4 独立成分分析シミュレーション結果

前章までで独立成分分析にて用いられる諸定理につい て示した.本節では独立成分分析の初期的検討として3 波形分離シミュレーションを行った結果を示す.下記の 図6に示すのはシミュレーションに使用した元となる異 なる周波数帯域の信号である.シミュレーションに用い た各周波数帯域は図6(a)が1GHzであり図6(b)が 1.5GHz,図6(c)が1.8GHzである.





また,実際に実環境下にて観測される信号波形を想定 し,上記の図6の各正弦波波形をそれぞれ異なる混合比 にて合成した波形を下記の図7にて示す.独立成分分析 では上記の図6の波形情報を持たず,図7の各混合波形 の情報のみから構成する各周波数帯域の元信号波形を抽 出可能であるかを検証する.

下記の図8に示すのは図7における混合波形を元に独 立成分分析アルゴリズムを適応し,得られた波形群であ る.得られた波形群から,図6における各元信号波形が それぞれ抽出できていることが確認できる.



(c)ICA 実行結果波形

時間(ns)

図8 各独立成分分析実行後波形

5. まとめ

処理の高速化やデータ通信の信頼性向上のため,現在 の電子機器はデジタル化された信号を相互にやり取り し,その波形計測や性能評価が信頼性向上に欠かせない ものとなっている.これらのデジタル化された信号は空 間を介した通信においても利用されており,送信アンテ ナから受信アンテナまでの伝搬経路で信号の劣化などが 生じることなどから,これらを評価するためには空間で の波形計測が重要な技術となる.このことから本稿では そのような新たな空間波形計測技術への応用に向けた研 究開発テーマとしてのダイポールアンテナ標準の拡張と して,アンテナ係数に位相情報を考慮した複素アンテナ 係数導出の手法を調査した. 今後新たな電磁波利用のユースケースによりさらに多 くの信号が空間を伝搬することとなり,受信システムで はこれらの信号が重畳して受信されるため,所望信号以 外の通信信号や電磁ノイズなどを受信信号から分離する ための手法開発が必要不可欠である.現在では周波数 フィルタで分離するなどの物理的な手法が主なものと なっているが,部品点数の増加や,大きな周波数調整が できないなどの制限がある.そこで,所望する電磁界波 形成分のみを実環境下で抽出する手法としての応用が期 待される独立成分分析について概要を説明し,簡単なシ ミュレーション結果を示した.今後は実証実験などを進 めることにより,新たな空間波形計測技術としての確立 を目指す.

謝辞

本調査研究を行うにあたり,ご指導・ご助言をいただ きました電磁界標準研究グループの皆様に深く感謝申し 上げます.また,本技術資料を作成するにあたり,松 川沙弥果氏の技術資料(平成30年3月4日受理), 飴 谷充隆氏の技術資料(平成21年6月16日受理),She Yuanfeng 氏の技術資料(平成27年4月24日受理)を 参考に致しました.

参考文献

- 1) 総務省,周波数帯ごとの主な用途と電波の特徴, https://www.tele.soumu.go.jp/j/adm/freq/search/ myuse/summary/
- 2) 内閣府,科学技術政策 Soceity5.0, https://www8.cao. go.jp/cstp/society5_0/
- 国土交通省,自動車総合安全情報 車両・交通システムの安全テクノロジー ASV(先進安全自動車).https:// www.mlit.go.jp/jidosha/anzen/01asv/index.html
- 4) 一般社団法人日本能率協会, "世界の EMC 規格・規制 (2022 年度版)", 20 July 2022.
- 5) She Yuanfeng, "マイクロ波アンテナの各種特性測定 技術と標準供給に関する調査研究", 産総研計量標準報
 告, Vol9, No.3 June, 2016
- 6) 松川沙弥果, "広帯域電磁波計測のための計量標準と 非破壊検査への応用に関する調査研究", 産総研計量標 準報告, Vol.10, No.2, Feb 2020.
- 7) 石井望, "アンテナ基本測定法", コロナ社, 2011.
- 8) Constantine A. Balanis, "ANTENNA THEORY ANALYSIS AND DESIGN", A JHON WILEY &

SONS, INC., 2005.

- Michael Hiebel, "Fundamentals of Vector Network Analysis", ROHDE & SCHWARZ, 2005.
- 10) 大森俊一, 横島一郎, 中根央, "高周波・マイクロ波 測定", コロナ社
- 11) 虫明康人, "アンテナ・電波伝搬", コロナ社
- 12) Constantine A. Balanis, "ANTENNA THEORY ANALYSIS AND DESIGN", A JHON WILEY & SONS, INC., 2005.
- 13) H. T. Friis, "A note on a simple transmission formula", in Proc. IRE, vol.34, pp-254-256, May 1946.
- 14) 飴谷充隆, "ミリ波帯アンテナ標準に関する調査研究", 産総研計量標準報告, Vol.8, No.1, 16 June 2009.
- 15) S.Ishigami, H.Iida, and T.Iwasaki, "Measurements of complex antenna factor by the near-field 3-antenna method", IEEE Trans. on Electromagn. Compat., vol.38, no.3, pp.424-432, Aug 1996.
- 16) Aapo Hyvärinen, Juha Karhunen, Erkki Oja, "【詳解】 独立成分分析 信号解析の新しい世界",根本幾,川勝 真喜,東京電機大学出版局,2004.
- 17) 髙橋直央, "独立成分分析を用いた波形抽出の EMC 問題への応用", 2021.
- 18) Bartlett. MS, Movellan. JR, Sejnowski. TJ, "Face

recognition by independent component analysis", IEEE Transactions on neural networks., vol.13, no.6, pp1450-1464, 1 Nov 2022.

- 19) Hao Zhi-yong, Jin Yan, Yang Chen, "Study of engine noise based on independent component analysis", Journal of Zhejiang university-science A, vol.8, no.5, pp722-777, 1 April 2007.
- 20) 平塚,加藤, "独立成分分析と機械学習を用いた脳波 中の瞬き除去", 平成 28 年電気学会電子・情報・シス テム部門大会, PS1-2, pp.1254-1256, 2017
- 21)野上泰輔,衣斐信介,高橋拓海,岩井誠人,"独立成分 分析に基づくブラインド信号分離のデータ駆動最適化 に関する一検討"一般社団法人電子情報通信学会信学 技報 RCS2022-61, pp.218-223, 2022.
- 22)後藤, 呉, 石上, 松本, "複数の LED 電球における放 射雑音源分離", 一般社団法人電子情報通信学会信学技 報 113(423), pp.87-91, 2014.
- 23) 塩見英久, 岡村康行, "独立成分分析による電 波到来方向のブラインド推定", IEICE Trans, on Fundamentals of Electronics, Communications and Computer Sciences, vol.J92-A, no.5, pp.327-334, 1 May 2009.